

360 全景盲区预警

使用说明书

工作状态显示模式

0.3~2.59米高精度探测

1.左前 2.左中 3.右中 4.右前



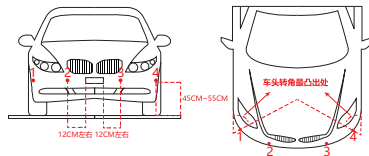
语音播报 (0.3米以下快速播报停车)

1.左前 2.左中 3.右中 4.右前

硬件安装

1、探头安装

安装指南

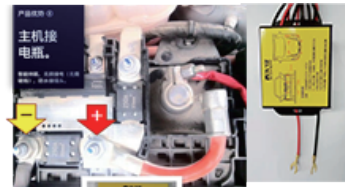


- 注意: 1.安装高度为45CM~55CM
2.探头角度(水平或稍朝天空)
3.第1、第4探头安装在车头转角最凸出处
第2、第3探头距离车牌约12CM
4.探头走线沿中网
5.钻孔前注意孔后避开防护梁
6.主机放置于电瓶上方或电瓶附近车体边缘固定



探头:
箭头朝天空 (垂直向上)

2、主机安装



取电方式:
主机正负极对接电瓶正负极

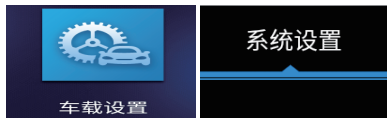
3、接收器安装

1. 使用专用的无线雷达接收器, 根据雷达安装要求, 安装固定好

2. 使用专用的雷达转接线, 将两个插头对插到对应的位置

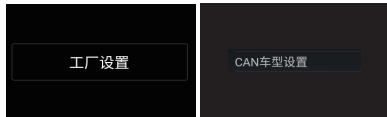
软件设置

1. 打开“车载设置”——点击“系统设置”——选择“工厂设置”——点击“CAN车型设置”——点击“加装设备”——选择“前视盲区无线雷达”(天城)——自动保存重启



1、车载设置

2、系统设置



3、工厂设置

4、CAN车型设置



5、加装设备

6、前视盲区无线雷达(天城)



7、自动保存重启

2. 打开“原车功能”——点击“前雷达预警设置”——可根据需求选择语音开关及预警提示距离



1、原车功能

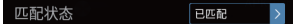
2、前雷达预警设置



3、可根据需求选择语音开关及预警提示距离

主机匹配

点击箭头，显示匹配中，此时触发一下雷达检测，显示已匹配



故障排除

1. 排查线是否连接好及主机是否正常工作
2. 在出厂设置检查设置是否正确



1、定制化设置



2、串口设置

3、胎压功能选项去掉